

$\mathbb{Q}(\sqrt{2})$ のヒルベルトモジュラー形式の 対数微分を解にもつ微分方程式について

眞野 智行 (京大・理)

e-mail: mano@math.kyoto-u.ac.jp

1. ヒルベルトモジュラー形式のなす環

$K = \mathbb{Q}(\sqrt{2})$ とし、 $\mathcal{O}$ を K の整数環とする。 $\mathcal{O}$ の基本単数を $\varepsilon_0 = 1 + \sqrt{2}$ として

$$\Gamma(2) = \left\{ \gamma \in SL(2, \mathcal{O}); \gamma \equiv \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \pmod{(2)} \right\}$$

および

$$D_{\varepsilon_0} = \begin{pmatrix} \varepsilon_0 & 0 \\ 0 & \varepsilon_0^{-1} \end{pmatrix}$$

によって生成される $SL(2, \mathcal{O})$ の部分群を Γ とする ($SL(2, \mathcal{O})/\Gamma \cong S_4$ である)。このときモジュラー形式のなす環の構造について次の事実が知られている。([2] を参照)

事実 1. 群 Γ に関するヒルベルトモジュラー形式のなす環は

$$\mathbb{C}[x_1, x_2, x_3, x_4, c]/(x_1 + x_2 + x_3 + x_4, c^2 - C)$$

に同型である。ここで $C = x_1x_2x_3x_4(x_1x_2 + x_3x_4)(x_1x_3 + x_2x_4)(x_1x_4 + x_2x_3)$ であり、 x_i は重さ 1 で c は重さ 5 である。さらに、 x_i は対称モジュラー形式である (つまり $x_i(z_1, z_2) = x_i(z_2, z_1)$)。

2. ヒルベルトモジュラーオービフォールドと一意化方程式

上に現れた x_i ($i = 1, \dots, 4$) に対して

$$y_1 = \frac{1}{2}(x_4 - x_3), \quad y_2 = \frac{1}{2}(x_2 - x_1), \quad y_3 = \frac{1}{2}(x_4 + x_3)$$

とおくと $\mathbb{H} \times \mathbb{H}$ から $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ への正則写像が得られる。以下 $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ の非齊次座標を $x = y_1/y_3$, $y = y_2/y_3$ と取る。 x_i が対称モジュラー形式であることから $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ 上の因子 $D = (1 - x^2)(1 - y^2)(1 - x^2y^2)(2 - x^2 - y^2)$ で 2 重に分岐していることが分かる。そこで $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ とその上の因子 D および分岐指数 2 からなるデータをヒルベルトモジュラーオービフォールド M と呼ぶ。

この逆写像を記述する微分方程式が佐々木武-吉田正章 [3] により与えられた。それは $\mathbb{P}^2(\mathbb{C})$ 上の線形偏微分方程式系として書き下され、ヒルベルトモジュラーオービフォールド M の一意化方程式と呼ばれる。

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = l \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + a \frac{\partial u}{\partial x} + b \frac{\partial u}{\partial y} + pu \\ \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = m \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial u}{\partial x} + d \frac{\partial u}{\partial y} + qu. \end{cases} \quad (1)$$

という形であり、係数は

$$\begin{aligned} l &= -\frac{2 - y^2 - x^2y^2}{xy(1 - x^2)}, \quad m = -\frac{2 - x^2 - x^2y^2}{xy(1 - y^2)} \\ a &= -\frac{3}{2} \frac{\partial}{\partial x} \log \frac{(1 - x^2y^2)(2 - x^2 - y^2)}{(1 - x^2)} \\ &\quad + \frac{l}{2} \frac{\partial}{\partial y} \log \frac{(1 - x^2y^2)^2(2 - x^2 - y^2)^2}{(1 - y^2)^2(2 - y^2 - x^2y^2)} \\ b &= \frac{l}{2} \frac{\partial}{\partial x} \log \frac{(2 - y^2 - x^2y^2)(1 - x^2y^2)(2 - x^2 - y^2)}{(1 - x^2)^2} \\ c &= \frac{m}{2} \frac{\partial}{\partial y} \log \frac{(2 - x^2 - x^2y^2)(1 - x^2y^2)(2 - x^2 - y^2)}{(1 - y^2)^2} \\ d &= -\frac{3}{2} \frac{\partial}{\partial y} \log \frac{(1 - x^2y^2)(2 - x^2 - y^2)}{(1 - y^2)} \\ &\quad + \frac{m}{2} \frac{\partial}{\partial x} \log \frac{(1 - x^2y^2)^2(2 - x^2 - y^2)^2}{(1 - x^2)^2(2 - x^2 - x^2y^2)} \\ p &= \frac{-2(x^2 - y^2)}{(1 - x^2)^2(1 - y^2)}, \quad q = \frac{-2(y^2 - x^2)}{(1 - x^2)(1 - y^2)^2} \end{aligned}$$

で与えられる。

3. ヒルベルトモジュラー形式を解に持つ偏微分方程式系

次のような 10 個の従属変数を導入する： $i = 1, 2$ に対し

$$A_i(z_1, z_2) = \frac{\partial}{\partial z_i} \log\{y_3(z_1, z_2)\} \quad (2)$$

$$X_i(z_1, z_2) = \frac{\partial}{\partial z_i} \log(x - 1) \quad (3)$$

$$Y_i(z_1, z_2) = \frac{\partial}{\partial z_i} \log(x + 1) \quad (4)$$

$$Z_i(z_1, z_2) = \frac{\partial}{\partial z_i} \log(y - 1) \quad (5)$$

$$W_i(z_1, z_2) = \frac{\partial}{\partial z_i} \log(y + 1) \quad (6)$$

このとき、前節で述べた一意化方程式を用いることにより次を得る。

定理 1. 従属変数の組 $\{A_i, X_i, Y_i, Z_i, W_i\}_{i=1,2}$ は次の非線形偏微分方程式 (7 – 16) および代数方程式系 (17 – 20) の解となる。(この系を *HMS* と略記する)

$$\frac{\partial A_i}{\partial z_i} = A_i^2 - X_i Y_i - Z_i W_i, \quad (7)$$

$$\frac{\partial A_2}{\partial z_1} = \frac{\partial A_1}{\partial z_2} = -\frac{1}{3} X_1 Y_2 - \frac{1}{3} Z_1 W_2 - \frac{1}{6} S_1 T_2 - \frac{1}{6} S_2 T_1, \quad (8)$$

$$\frac{\partial X_i}{\partial z_i} = 2X_i A_i + \frac{3}{2} X_i Y_i + \frac{1}{2} X_i^2 + \frac{1}{2} Z_i W_i + \frac{1}{2} \frac{X_i Z_i W_i}{Y_i}, \quad (9)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial X_1}{\partial z_2} &= \frac{\partial X_2}{\partial z_1} \\ &= -\frac{1}{2} X_1 X_2 + \frac{1}{2} X_1 Y_2 + \frac{1}{4} X_1 (Z_2 + W_2) + \frac{1}{4} X_2 (Z_1 + W_1), \end{aligned} \quad (10)$$

$$\frac{\partial Y_i}{\partial z_i} = 2Y_i A_i + \frac{3}{2} X_i Y_i + \frac{1}{2} Y_i^2 + \frac{1}{2} Z_i W_i + \frac{1}{2} \frac{Y_i Z_i W_i}{X_i}, \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial Y_1}{\partial z_2} &= \frac{\partial Y_2}{\partial z_1} \\ &= -\frac{1}{2} Y_1 Y_2 + \frac{1}{2} X_1 Y_2 + \frac{1}{4} Y_1 (Z_2 + W_2) + \frac{1}{4} Y_2 (Z_1 + W_1), \end{aligned} \quad (12)$$

$$\frac{\partial Z_i}{\partial z_i} = 2Z_i A_i + \frac{3}{2}Z_i W_i + \frac{1}{2}Z_i^2 + \frac{1}{2}X_i Y_i + \frac{1}{2}\frac{Z_i X_i Y_i}{W_i}, \quad (13)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial Z_1}{\partial z_2} &= \frac{\partial Z_2}{\partial z_1} \\ &= -\frac{1}{2}Z_1 Z_2 + \frac{1}{2}Z_1 W_2 + \frac{1}{4}Z_1(X_2 + Y_2) + \frac{1}{4}Z_2(X_1 + Y_1), \end{aligned} \quad (14)$$

$$\frac{\partial W_i}{\partial z_i} = 2W_i A_i + \frac{3}{2}W_i Z_i + \frac{1}{2}W_i^2 + \frac{1}{2}Y_i X_i + \frac{1}{2}\frac{W_i Y_i X_i}{Z_i}, \quad (15)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial W_1}{\partial z_2} &= \frac{\partial W_2}{\partial z_1} \\ &= -\frac{1}{2}W_1 W_2 + \frac{1}{2}Z_1 W_2 + \frac{1}{4}W_1(X_2 + Y_2) + \frac{1}{4}W_2(X_1 + Y_1), \end{aligned} \quad (16)$$

$$X_1 Y_2 - X_2 Y_1 = 0, \quad (17)$$

$$Z_1 W_2 - Z_2 W_1 = 0, \quad (18)$$

$$3S_1(Z_2 + W_2) + 3S_2(Z_1 + W_1) = 4(2X_1 Y_2 - Z_1 W_2 + S_1 T_2 + S_2 T_1), \quad (19)$$

$$3T_1(X_2 + Y_2) + 3T_2(X_1 + Y_1) = 4(-X_1 Y_2 + 2Z_1 W_2 + S_1 T_2 + S_2 T_1), \quad (20)$$

ただし $S_i = 2X_i Y_i / (X_i + Y_i)$, $T_i = 2Z_i W_i / (Z_i + W_i)$ とおいた。

注意 1. 上の 4 つの代数関係式は独立である。よって HMS は本質的に 6 階の微分方程式系である。

4. 初期値問題と特殊解

HMS のほとんどすべての解（一般解）はヒルベルトモジュラー形式を用いて記述することが出来る。そのために HMS が持つ次の性質を用いる。

命題 1. HMS の解 $\{A_i, X_i, Y_i, Z_i, W_i\}_{i=1,2}$ が与えられたとき

$$A_1^T(z_1, z_2) = A_2(z_2, z_1), \quad (21)$$

$$A_2^T(z_1, z_2) = A_1(z_2, z_1) \quad (22)$$

等で定義される関数の組 $\{A_i^T, X_i^T, Y_i^T, Z_i^T, W_i^T\}_{i=1,2}$ も HMS の解となる。
 さらに、 $\gamma = \left(\begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ c_1 & d_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a_2 & b_2 \\ c_2 & d_2 \end{pmatrix} \right) \in SL(2, \mathbb{C}) \times SL(2, \mathbb{C})$ に対して

$$A_i^\gamma(z_1, z_2) = \frac{1}{(c_i z_i + d_i)^2} A_i \left(\frac{a_1 z_1 + b_1}{c_1 z_1 + d_1}, \frac{a_2 z_2 + b_2}{c_2 z_2 + d_2} \right) - \frac{c_i}{c_i z_i + d_i}, \quad (23)$$

$$G_i^\gamma(z_1, z_2) = \frac{1}{(c_i z_i + d_i)^2} G_i \left(\frac{a_1 z_1 + b_1}{c_1 z_1 + d_1}, \frac{a_2 z_2 + b_2}{c_2 z_2 + d_2} \right) \quad (24)$$

(ただし $G = X, Y, Z, W$) で定義される関数の組 $\{A_i^\gamma, X_i^\gamma, Y_i^\gamma, Z_i^\gamma, W_i^\gamma\}_{i=1,2}$ も HMS の解となる。

3 節で与えられた解と命題 1 を用いることによって、一般的な初期データに対して HMS の初期値問題を解くことが出来る。これは HMS の 6 個のパラメーターを含む一般解を与える。

以下では上の一般解に含まれない HMS の特殊解について述べる。まず、変数を対角成分に制限し $z_1 = z_2 = t$ とし、 $A_1(t, t) = A_2(t, t)$, $X_1(t, t) = X_2(t, t) = 0$, $Y_1(t, t) = Y_2(t, t) = 0$, $Z_1(t, t) = Z_2(t, t)$, $W_1(t, t) = W_2(t, t)$ という条件を課すことにより HMS は t を独立変数とする常微分方程式系に帰着するが、これは Halphen 系と呼ばれるもので楕円モジュラー関数を用いて解くことが出来る。

次に HMS において $X_i(z_1, z_2) = Y_i(z_1, z_2)$, $Z_i(z_1, z_2) = W_i(z_1, z_2)$ という条件を課す。この条件のもとで HMS の完全積分可能条件は保たれて、 $P_i = X_i + A_i$, $Q_i = Y_i + A_i$ とおくと HMS は次のような偏微分方程式系に帰着する。

$$\frac{\partial A_i}{\partial z_i} = -A_i^2 + 2(P_i + Q_i)A_i - P_i^2 - Q_i^2 \quad (25)$$

$$\frac{\partial A_2}{\partial z_1} = \frac{\partial A_1}{\partial z_2} = -(P_1 - A_1)(P_2 - A_2) \quad (26)$$

$$\frac{\partial P_i}{\partial z_i} = P_i^2 \quad (27)$$

$$\frac{\partial P_2}{\partial z_1} = \frac{\partial P_1}{\partial z_2} = 0 \quad (28)$$

$$\frac{\partial Q_i}{\partial z_i} = Q_i^2 \quad (29)$$

$$\frac{\partial Q_2}{\partial z_1} = \frac{\partial Q_1}{\partial z_2} = 0, \quad (30)$$

また代数関係式より $P_i = Q_i$ ($i = 1, 2$) か $P_1 = Q_1 = A_1$ のどちらかを満たさなければならない。この微分方程式系は直接に解くことが出来て、次の6通りの解から命題1を用いて得られるもので尽くされる。

1. $A_i = P_i = Q_i = 0$ ($i = 1, 2$)
2. $A_1 = 0, A_2 = \frac{1}{z_2}, P_i = Q_i = 0$
3. $A_i = \frac{1}{z_1 + z_2}, P_i = Q_i = 0$
4. $A_1 = 0, A_2 = \frac{\omega}{z_2}, P_1 = Q_1 = 0, P_2 = -\frac{1}{z_2}, Q_2 = 0$ ($\omega = e^{2\pi i/3}$)
5. $A_1 = 0, A_2 = \frac{\omega^2}{z_2}, P_1 = Q_1 = 0, P_2 = -\frac{1}{z_2}, Q_2 = 0$
6. $A_1 = 0, A_2 = \frac{\omega + \omega^2 z_2^{\omega^2 - \omega}}{z_2(1 + z_2^{\omega^2 - \omega})}, P_1 = Q_1 = 0, P_2 = -\frac{1}{z_2}, Q_2 = 0$

参考文献

- [1] 佐藤幹夫「代数解析学と私」”第2部, 第3部” 数理解析研究所講究録 **810** (1992), 198-217.
- [2] F. Hirzebruch, *The ring of Hilbert modular forms for real quadratic fields of small discriminant*, Lectures Notes in Math. **627** (1977), 287-323.
- [3] T. Sasaki and M. Yoshida, *Linear differential equations in two variables of rank four II. The uniformizing equation of a Hilbert modular orbifold*, Math. Ann. **281** (1988), 95-111.
- [4] T. Mano, *Differential equations for Hilbert modular forms of $\mathbb{Q}(\sqrt{2})$* J. Math. Kyoto Univ. **44-3** (2004), 457-477.